## 円のベクトル方程式

## 1. 「センター追試]

平面上の四角形 OABC において、 $|\overrightarrow{OA}|=2$ ,  $|\overrightarrow{OB}|=3$ ,  $|\overrightarrow{OC}|=1$ ,  $\angle AOB = \angle BOC = 60^{\circ}$  であるとする。点 P が

$$\overrightarrow{PA} \cdot \overrightarrow{PB} = \frac{5}{4}$$
 ..... ①

を満たしながら動くとき、三角形 OCP の面積の最小値を求めよう。

以下,  $\overrightarrow{OA} = \vec{a}$ ,  $\overrightarrow{OB} = \vec{b}$ ,  $\overrightarrow{OP} = \vec{p}$  とおく。

まず、点 P の動く範囲を考えよう。① は、 $(\vec{a}-\vec{p})\cdot(\vec{b}-\vec{p})=rac{5}{4}$  であるから、

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = \boxed{\mathcal{P}}$$
 に注意すると  $|\vec{p}|^2 - (\vec{a} + \vec{b}) \cdot \vec{p} + \boxed{\mathcal{T}} = 0$  と書き換えられる。

これはさらに 
$$\left| \vec{p} - \frac{\vec{a} + \vec{b}}{\square} \right| = \sqrt{\square \pi}$$
 と書き換えられる。点 M を  $\overrightarrow{OM} = \frac{\vec{a} + \vec{b}}{\square}$ 

となるように定めると、点 P は、M を中心とする半径  $\sqrt{$  au の円周上を動く。

次に、点 P と直線 OC の距離について考えよう。直線 OC 上の点 H を  $\overrightarrow{OC} \perp \overrightarrow{MH}$  となるようにとる。実数 t を用いて  $\overrightarrow{OH} = t$   $\overrightarrow{OC}$  と表すと、 $\overrightarrow{OC} \cdot \overrightarrow{MH} = \boxed{$  カ であることから、

満たしながら動くとき,点 P と直線 OC の距離の最小値は  $\frac{\sqrt{|\mathcal{V}|}}{|\mathcal{X}|}$  となる。

したがって、三角形 OCP の面積の最小値は  $\frac{\sqrt{t}}{y}$  である。

## 2. [岡山大]

平面上の異なる3点O, A, Bは同一直線上にないものとする。 この平面上の点Pが

$$2|\overrightarrow{OP}|^2 - \overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{OP} + 2\overrightarrow{OB} \cdot \overrightarrow{OP} - \overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{OB} = 0$$

を満たすとき,次の問いに答えよ。

- (1) Pの軌跡が円となることを示せ。
- (2) (1) の円の中心を C とするとき,  $\overrightarrow{OC}$  を  $\overrightarrow{OA}$  と  $\overrightarrow{OB}$  で表せ。
- (3) O との距離が最小となる (1) の円周上の点を  $P_0$  とする。A,B が条件

$$|\overrightarrow{OA}|^2 + 5\overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{OB} + 4|\overrightarrow{OB}|^2 = 0$$

を満たすとき,  $\overrightarrow{OP_0} = s\overrightarrow{OA} + t\overrightarrow{OB}$  となる s, t の値を求めよ。