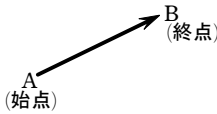


ベクトル 基本事項

● ベクトルとは

◎ 有向線分とベクトル

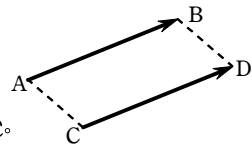
右図のように、向きを指定した線分を「有向線分」という。
有向線分 AB において、A を「始点」、B を「終点」という。
また、AB の長さを有向線分 AB の大きさ、または長さという。



有向線分は位置と、向きおよび大きさで定まる。

その位置を問題にしないで、向きと大きさだけで定まる量を「ベクトル」という。

右の図のように、位置は違うが、向きが同じで大きさが等しい有向線分 AB と有向線分 CD は、ベクトルとしては、同じものを表す。つまり、1つのベクトルを有向線分を用いて表すとき、その始点は平面上のどの点にとってもよい。



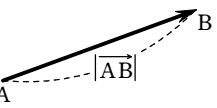
有向線分 AB で表されるベクトルを、 \vec{AB} と書き表す。

ベクトルは、1つの文字と矢印を用いて、 \vec{a} , \vec{b} のように表すこともある。

ベクトル \vec{AB} , \vec{a} の大きさを、それぞれ $|\vec{AB}|$, $|\vec{a}|$ と書く。

このとき、 $|\vec{AB}|$ は線分 AB の長さに等しい。

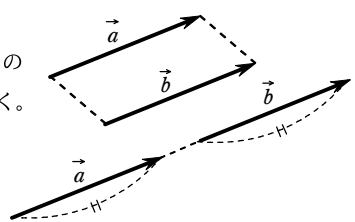
特に、大きさが 1 であるベクトルを「単位ベクトル」という。



◎ ベクトルの相等

\vec{a} と \vec{b} の向きが同じで大きさが等しいとき、2つのベクトル \vec{a} , \vec{b} は「等しい」といい、 $\vec{a} = \vec{b}$ と書く。

よって、 $\vec{a} = \vec{b}$ ならば、それらを表す有向線分を平行移動して、重ね合わせることができる。



◎ 逆ベクトルと零ベクトル

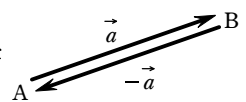
ベクトル \vec{a} と大きさが等しく、向きが反対であるベクトルを \vec{a} の逆ベクトルといい、 $-\vec{a}$ で表す。

$\vec{a} = \vec{AB}$ とすると、 $-\vec{a} = \vec{BA}$ である。すなわち、 $\vec{BA} = -\vec{AB}$ である。

有向線分 AB の始点 A と終点 B が一致すると、AB は AA となる。

このとき、AA を大きさが 0 のベクトルと考え、「零ベクトル」または「ゼロベクトル」といい、 $\vec{0}$ で表す。すなわち、任意の点 A に対して、 $\vec{AA} = \vec{0}$ である。

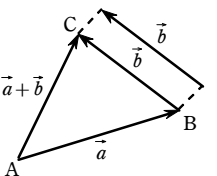
また、零ベクトルの向きは考えない。



● ベクトルの演算

◎ ベクトルの加法

ベクトル $\vec{a} = \vec{AB}$ とベクトル \vec{b} に対して、 $\vec{BC} = \vec{b}$ となるように点 C をとる。このようにして定まるベクトル \vec{AC} を、 \vec{a} と \vec{b} の和といい、 $\vec{a} + \vec{b}$ と書く。



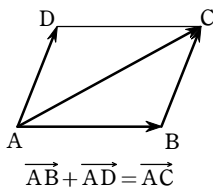
$$\vec{AB} + \vec{BC} = \vec{AC}$$

$$\vec{A}\square + \vec{\square}C = \vec{AC}$$

また、平行四辺形を使って、ベクトルの和を図示することもできる。

右の図の平行四辺形 ABCD において、 $\vec{AD} = \vec{BC}$ であるから、 $\vec{AB} + \vec{AD} = \vec{AC}$ が成り立つ。

平行四辺形を使った
ベクトルの和

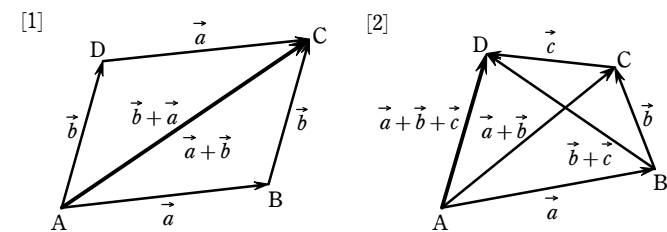


ベクトルの加法について、次の性質が成り立つ。

ベクトルの加法の性質

- | | | |
|---|-----------------------------------------------------------------|------|
| 1 | $\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a}$ | 交換法則 |
| 2 | $(\vec{a} + \vec{b}) + \vec{c} = \vec{a} + (\vec{b} + \vec{c})$ | 結合法則 |

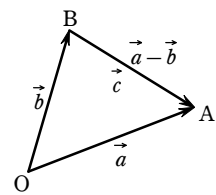
性質 1, 2 が成り立つことは、次の図を用いて確かめられる。



結合法則が成り立つので、 \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} の和を単に $\vec{a} + \vec{b} + \vec{c}$ と書く。

◎ ベクトルの減法

ベクトル \vec{a} , \vec{b} に対して、 $\vec{b} + \vec{c} = \vec{a}$ を満たすベクトル \vec{c} を、 \vec{a} と \vec{b} の差といい、 $\vec{a} - \vec{b}$ と書く。一般に、 $\vec{OB} + \vec{BA} = \vec{OA}$ であるから、 $\vec{BA} = \vec{OA} - \vec{OB}$ が成り立ち、 $\vec{OA} + \vec{AB} = \vec{OB}$ であるから、 $\vec{AB} = \vec{OB} - \vec{OA}$ が成り立つ。

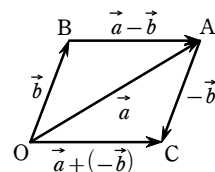


$$\vec{AB} = \vec{\square}B - \vec{\square}A$$

$$\vec{b} + (\vec{a} - \vec{b}) = \vec{a}$$

ベクトルの減法について、次の性質が成り立つ。

1 が成り立つことは、右の図の平行四辺形 OCAB を用いて確かめられる。



ベクトルの減法の性質

- | | |
|---|--------------------------------------------|
| 1 | $\vec{a} - \vec{b} = \vec{a} + (-\vec{b})$ |
| 2 | $\vec{a} - \vec{a} = \vec{0}$ |

◎ ベクトルの実数倍

ベクトル \vec{a} と実数 k に対して、 \vec{a} の k 倍 $k\vec{a}$ を次のように定める。

[1] $\vec{a} \neq \vec{0}$ のとき

$k > 0$ の場合 \vec{a} と向きが同じで、大きさが $|\vec{a}|$ の k 倍であるベクトル。

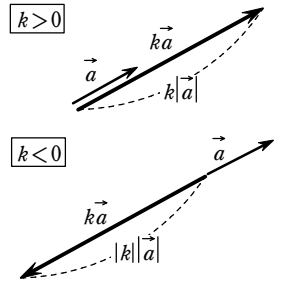
特に $1\vec{a} = \vec{a}$

$k < 0$ の場合 \vec{a} と向きが反対で、大きさが $|\vec{a}|$ の $|k|$ 倍であるベクトル。

特に $(-1)\vec{a} = -\vec{a}$

$k = 0$ の場合 零ベクトル。

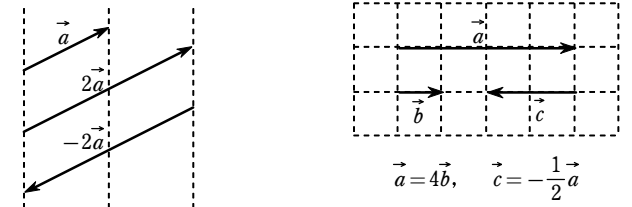
すなわち $0\vec{a} = \vec{0}$



[2] $\vec{a} = \vec{0}$ のとき 任意の実数 k に対して $k\vec{0} = \vec{0}$

上の定義から、 $(-k)\vec{a} = -(k\vec{a})$ が成り立つから、これらを単に $-k\vec{a}$ と書く。

(例)



ベクトルの実数倍について、次の性質が成り立つ。

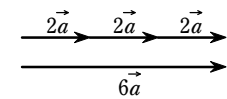
ベクトルの実数倍の性質

k, l は実数とする。

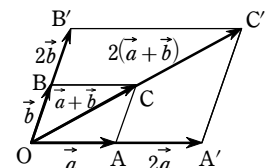
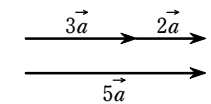
- | | |
|---|----------------------------------------------|
| 1 | $k(l\vec{a}) = (kl)\vec{a}$ |
| 2 | $(k+l)\vec{a} = k\vec{a} + l\vec{a}$ |
| 3 | $k(\vec{a} + \vec{b}) = k\vec{a} + k\vec{b}$ |

これらの等式が成り立つことは、次の図で確かめることができる。

[1] $3(2\vec{a}) = 6\vec{a} = (3 \cdot 2)\vec{a}$ [3] $2(\vec{a} + \vec{b}) = 2\vec{a} + 2\vec{b}$



[2] $(3+2)\vec{a} = 5\vec{a} = 3\vec{a} + 2\vec{a}$



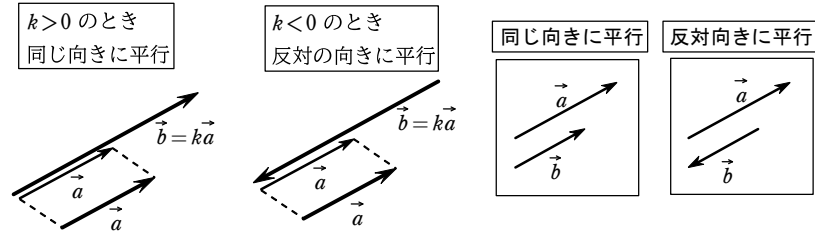
これまで調べた性質により、ベクトルの加法、減法、実数倍の計算では、 \vec{a} , \vec{b} などの式を文字式と同じように扱うことができる。

◎ ベクトルの平行

$\vec{0}$ でない2つのベクトル \vec{a} , \vec{b} の向きが同じであるか、または反対であるとき、 \vec{a} と \vec{b} は平行であるといい、 $\vec{a} // \vec{b}$ と書く。

ベクトルの平行について、実数倍の定義から、次のことが成り立つ。

ベクトルの平行条件
 $\vec{a} \neq \vec{0}, \vec{b} \neq \vec{0}$ のとき
 $\vec{a} // \vec{b} \iff \vec{b} = k\vec{a}$ となる実数 k が存在する



◎ 単位ベクトル

$\vec{a} \neq \vec{0}$ のとき、 \vec{a} と平行な単位ベクトルは、 $\frac{\vec{a}}{|\vec{a}|}$ と $-\frac{\vec{a}}{|\vec{a}|}$

● ベクトルの分解 (重要)

ベクトルの分解
 2つのベクトル \vec{a} , \vec{b} は $\vec{0}$ でなく、また平行でないとする。このとき、任意の平面ベクトル \vec{p} は、次の形にただ1通りに表すことができる。
 $\vec{p} = s\vec{a} + t\vec{b}$ ただし s, t は実数

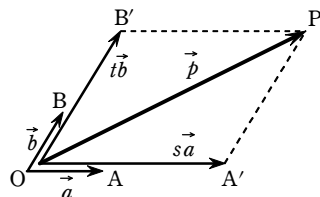
★平面上において、 \vec{a} , \vec{b} は $\vec{0}$ でなく、また平行でないような2つのベクトル \vec{a} , \vec{b} は「1次独立」であるという。

証明 右の図のように

$\vec{a} = \vec{OA}$, $\vec{b} = \vec{OB}$, $\vec{p} = \vec{OP}$ とする。点Pを通り、直線OB, OAに平行な直線と、直線OA, OBとの交点を、それぞれA', B'とすると
 $\vec{OP} = \vec{OA'} + \vec{OB'}$ ①

となる。ここで点A'は直線OA上に、点B'は直線OB上にあるから、 $\vec{OA'} = s\vec{OA}$, $\vec{OB'} = t\vec{OB}$ を満たす実数 s, t がただ1組ある。この2式を等式①に代入すると

$\vec{OP} = s\vec{OA} + t\vec{OB}$ すなわち $\vec{p} = s\vec{a} + t\vec{b}$ 図

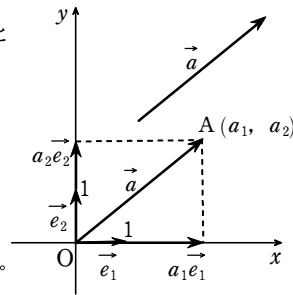


● ベクトルの成分

◎ ベクトルの成分表示

Oを原点とする座標平面上で、x軸, y軸の正の向きと同じ向きの単位ベクトルを基本ベクトルといい、それぞれ \vec{e}_1, \vec{e}_2 で表す。

座標平面上のベクトル \vec{a} に対し、 $\vec{a} = \vec{OA}$ である点Aの座標が (a_1, a_2) のとき、 $\vec{a} = a_1\vec{e}_1 + a_2\vec{e}_2$ と表せる。 $\leftarrow \vec{a}$ は \vec{e}_1, \vec{e}_2 を用いてこの \vec{a} を、次のようにも書く。ただし1通りに表される。



$\vec{a} = (a_1, a_2)$ ①

①における a_1, a_2 を、それぞれ \vec{a} のx成分, y成分といい、まとめて \vec{a} の成分という。また、①を \vec{a} の成分表示という。

基本ベクトル \vec{e}_1, \vec{e}_2 と零ベクトル $\vec{0}$ の成分表示は、次のようになる。

$\vec{e}_1 = (1, 0), \vec{e}_2 = (0, 1), \vec{0} = (0, 0)$

2つのベクトル $\vec{a} = (a_1, a_2), \vec{b} = (b_1, b_2)$ について、次が成り立つ。

$\vec{a} = \vec{b} \iff a_1 = b_1, a_2 = b_2$

また、上の図で $|\vec{a}| = OA$ であるから、次のことがいえる。

ベクトルの成分と大きさ
 $\vec{a} = (a_1, a_2)$ のとき、 $|\vec{a}| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2}$

$\vec{a} = (a_1, a_2), \vec{b} = (b_1, b_2)$ は、基本ベクトル \vec{e}_1, \vec{e}_2 を用いると

$\vec{a} = a_1\vec{e}_1 + a_2\vec{e}_2, \vec{b} = b_1\vec{e}_1 + b_2\vec{e}_2$

と表されるから

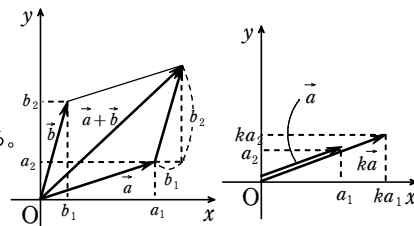
$\vec{a} + \vec{b} = (a_1 + b_1)\vec{e}_1 + (a_2 + b_2)\vec{e}_2$

$\vec{a} - \vec{b} = (a_1 - b_1)\vec{e}_1 + (a_2 - b_2)\vec{e}_2$ である。

また、 k を実数とすると

$k\vec{a} = (ka_1)\vec{e}_1 + (ka_2)\vec{e}_2$ である。

これらを成分表示すると、次のことが成り立つ。



和, 差, 実数倍の成分表示

$(a_1, a_2) + (b_1, b_2) = (a_1 + b_1, a_2 + b_2)$

$(a_1, a_2) - (b_1, b_2) = (a_1 - b_1, a_2 - b_2)$

$k(a_1, a_2) = (ka_1, ka_2)$ ただし、 k は実数

座標平面上に2点A (a_1, a_2) , B (b_1, b_2) をとると、

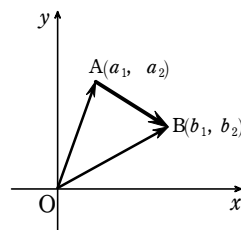
$\vec{OA} = (a_1, a_2), \vec{OB} = (b_1, b_2)$ であるので、

$\vec{AB} = \vec{OB} - \vec{OA}$

$= (b_1, b_2) - (a_1, a_2) = (b_1 - a_1, b_2 - a_2)$

また $|\vec{AB}| = \sqrt{(b_1 - a_1)^2 + (b_2 - a_2)^2}$

すなわち、次のことが成り立つ。



2点A (a_1, a_2) , B (b_1, b_2) について

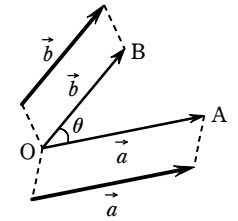
$\vec{AB} = (b_1 - a_1, b_2 - a_2), |\vec{AB}| = \sqrt{(b_1 - a_1)^2 + (b_2 - a_2)^2}$

● ベクトルの内積

◎ ベクトルの内積

$\vec{0}$ でない2つのベクトルを \vec{a}, \vec{b} とする。

1点Oを定め、 $\vec{a} = \vec{OA}, \vec{b} = \vec{OB}$ となる点A, Bをとる。このとき、半直線OA, OBのなす角 θ のうち、 $0^\circ \leq \theta \leq 180^\circ$ であるものを、ベクトル \vec{a}, \vec{b} のなす角という。



$\vec{0}$ でない2つのベクトル \vec{a}, \vec{b} のなす角を θ とする。このとき、積 $|\vec{a}||\vec{b}|\cos\theta$ を \vec{a} と \vec{b} の内積といい、記号 $\vec{a} \cdot \vec{b}$ で表す。

$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}||\vec{b}|\cos\theta$ ただし、 θ は \vec{a} と \vec{b} のなす角

$\vec{a} = \vec{0}$ または $\vec{b} = \vec{0}$ のときは、 \vec{a} と \vec{b} の内積を $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$ と定める。

★2つのベクトルの内積は、ベクトルではなく、実数(ただの数値)である。

◎ ベクトルの垂直・平行と内積

$\vec{0}$ でない2つのベクトル \vec{a}, \vec{b} のなす角を θ とすると $\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}||\vec{b}|\cos\theta$ ($0^\circ \leq \theta \leq 180^\circ$)

であるから、 θ と $\vec{a} \cdot \vec{b}$ の値について、次のようにまとめられる。

θ	0°	鋭角	90°	鈍角	180°
$\cos\theta$	1	+	0	-	-1
$\vec{a} \cdot \vec{b}$	$ \vec{a} \vec{b} $	+	0	-	$- \vec{a} \vec{b} $

$\theta = 90^\circ$ のとき \vec{a} と \vec{b} は垂直であるといい、 $\vec{a} \perp \vec{b}$ と書く。

$\theta = 0^\circ$ のとき \vec{a} と \vec{b} は同じ向きに平行である。

$\theta = 180^\circ$ のとき \vec{a} と \vec{b} は反対向きに平行である。

また、内積 $\vec{a} \cdot \vec{b}$ の符号は、 $\cos\theta$ の符号に一致するから

$0^\circ \leq \theta < 90^\circ$ のとき $\vec{a} \cdot \vec{b} > 0$

$\theta = 90^\circ$ のとき $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$

$90^\circ < \theta \leq 180^\circ$ のとき $\vec{a} \cdot \vec{b} < 0$

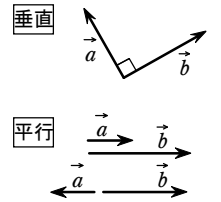
以上から、次のことが成り立つ。

ベクトルの垂直・平行と内積

$\vec{a} \neq \vec{0}, \vec{b} \neq \vec{0}$ のとき

1 $\vec{a} \perp \vec{b} \iff \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$

2 $\vec{a} // \vec{b} \iff \vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}||\vec{b}|$ または $\vec{a} \cdot \vec{b} = -|\vec{a}||\vec{b}|$



◎ 成分による内積の表示

右の図のように、△OABにおいて

$$\vec{OA}=\vec{a}, \vec{OB}=\vec{b}, \angle AOB=\theta$$

とすると、余弦定理により

$$BA^2=OA^2+OB^2-2 \times OA \times OB \cos \theta$$

が成り立つ。これをベクトルで表すと

$$|\vec{a}-\vec{b}|^2=|\vec{a}|^2+|\vec{b}|^2-2(\vec{a} \cdot \vec{b})$$

となる。

ここで、 $\vec{a}=(a_1, a_2), \vec{b}=(b_1, b_2)$ とすると

$$(a_1-b_1)^2+(a_2-b_2)^2=(a_1^2+a_2^2)+(b_1^2+b_2^2)-2(\vec{a} \cdot \vec{b})$$

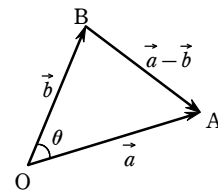
これを整理すると

$$\vec{a} \cdot \vec{b}=a_1b_1+a_2b_2$$

この式は、 $\vec{a}=\vec{0}$ または $\vec{b}=\vec{0}$ のときも、明らかに成り立つ。

一般に、ベクトルの内積は、その成分を用いて次のように表される。

内積と成分
 $\vec{a}=(a_1, a_2), \vec{b}=(b_1, b_2)$ のとき
 $\vec{a} \cdot \vec{b}=a_1b_1+a_2b_2$



◎ ベクトルと三角形の面積

△OABにおいて、 $\vec{OA}=\vec{a}, \vec{OB}=\vec{b}$ とする。このとき、△OABの面積 S を、ベクトル \vec{a}, \vec{b} で表してみよう。

$\angle AOB=\theta, 0^\circ < \theta < 180^\circ$ とすると

$$S=\frac{1}{2}|\vec{a}||\vec{b}|\sin \theta$$

$\sin \theta > 0$ であるから

$$\sin \theta=\sqrt{1-\cos ^2 \theta}$$

$$\text{ゆえに } S=\frac{1}{2}|\vec{a}||\vec{b}|\sin \theta=\frac{1}{2}|\vec{a}||\vec{b}|\sqrt{1-\cos ^2 \theta}$$

$$=\frac{1}{2}\sqrt{|\vec{a}|^2|\vec{b}|^2-|\vec{a}|^2|\vec{b}|^2\cos ^2 \theta}$$

$$\text{よって } S=\frac{1}{2}\sqrt{|\vec{a}|^2|\vec{b}|^2-(\vec{a} \cdot \vec{b})^2}$$

また、 $\vec{OA}=\vec{a}=(a_1, a_2), \vec{OB}=\vec{b}=(b_1, b_2)$ であるとする、

$$|\vec{a}|^2=a_1^2+a_2^2, |\vec{b}|^2=b_1^2+b_2^2, \vec{a} \cdot \vec{b}=a_1b_1+a_2b_2$$

であるから

$$|\vec{a}|^2|\vec{b}|^2-(\vec{a} \cdot \vec{b})^2=(a_1^2+a_2^2)(b_1^2+b_2^2)-(a_1b_1+a_2b_2)^2$$

$$=a_1^2b_2^2-2a_1a_2b_1b_2+a_2^2b_1^2$$

$$=(a_1b_2-a_2b_1)^2$$

$$\text{よって } S=\frac{1}{2}\sqrt{(a_1b_2-a_2b_1)^2}=\frac{1}{2}|a_1b_2-a_2b_1|$$

△OABにおいて、 $A(a_1, a_2), B(b_1, b_2)$ のとき、
 $\Delta OAB=\frac{1}{2}\sqrt{|\vec{OA}|^2|\vec{OB}|^2-(\vec{OA} \cdot \vec{OB})^2}=\frac{1}{2}|a_1b_2-a_2b_1|$

● ベクトルと平面図形

◎ 位置ベクトル

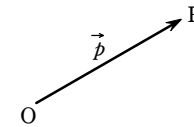
平面上で、点 O を定めておくと、どんな点 P の位置も、ベクトル $\vec{p}=\vec{OP}$ によって決まる。このようなベクトル \vec{p} を、点 O に関する点 P の位置ベクトル という。

また、位置ベクトルが \vec{p} である点 P を、 $\mathbf{P}(\vec{p})$ で表す。

2点の位置ベクトルが同じならば、その2点は一致する。

★位置ベクトルは平面上に O を定め、点 O に関する位置ベクトルで考えてよい。

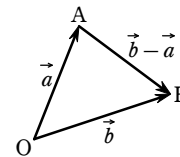
位置ベクトルにおける点 O は平面上のどこに定めてもよい。



2点 A, B に対して、

$\vec{AB}=\vec{OB}-\vec{OA}$ が成り立つから、次のことがいえる。

2点 $A(\vec{a}), B(\vec{b})$ に対して $\vec{AB}=\vec{b}-\vec{a}$



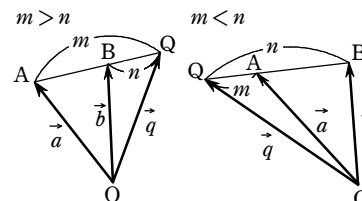
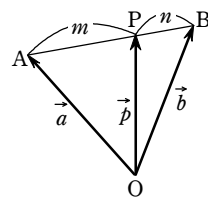
◎ 内分点・外分点の位置ベクトル

2点 $A(\vec{a}), B(\vec{b})$ に対して、線分 AB を $m:n$ に内分する点 $P(\vec{p})$,

$m:n$ に外分する点 $Q(\vec{q})$ の位置ベクトルは次のように表せる。

内分 $AP:PB=m:n$

外分 $AQ:QB=m:n$



$$AP:AB=m:(m+n)$$

$$\vec{AP}=\frac{m}{m+n}\vec{AB}$$

$$\vec{p}-\vec{a}=\frac{m}{m+n}(\vec{b}-\vec{a})$$

$$\vec{p}=\left(1-\frac{m}{m+n}\right)\vec{a}+\frac{m}{m+n}\vec{b} \\ =\frac{n\vec{a}+m\vec{b}}{m+n}$$

$m > n$ のとき

$$AQ:AB=m:(m-n)$$

$$\vec{AQ}=\frac{m}{m-n}\vec{AB}$$

$$\vec{q}-\vec{a}=\frac{m}{m-n}(\vec{b}-\vec{a})$$

$$\vec{q}=\left(1-\frac{m}{m-n}\right)\vec{a}+\frac{m}{m-n}\vec{b} \\ =\frac{-n\vec{a}+m\vec{b}}{m-n} \quad \dots\dots \textcircled{1}$$

点 Q の位置ベクトル \vec{q} は、 $m < n$ のときも ① で表される。(各自確かめよ)

内分点・外分点の位置ベクトル
 2点 $A(\vec{a}), B(\vec{b})$ に対して、線分 AB を $m:n$ に内分する点、 $m:n$ に外分する点の位置ベクトルは、次のようになる。
 内分 ... $\frac{n\vec{a}+m\vec{b}}{m+n}$ 外分 ... $\frac{-n\vec{a}+m\vec{b}}{m-n}$
 とくに、線分 AB の中点の位置ベクトルは $\frac{\vec{a}+\vec{b}}{2}$

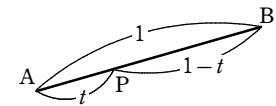
<注意> 内分の場合の n を $-n$ におき換えたものが、外分の場合である。

点 P は2点 $A(\vec{a}), B(\vec{b})$ を結ぶ線分 AB を内分する点で、

$AB:AP=1:t, 0 < t < 1$ であるとする。

このとき、 P は線分 AB を $t:(1-t)$ に内分する点であり、 P の位置ベクトル \vec{p} は、次のように表される。

$$\vec{p}=\frac{(1-t)\vec{a}+t\vec{b}}{t+(1-t)}=(1-t)\vec{a}+t\vec{b}$$



★線分 AB の内分点も外分点もその位置ベクトルは、適当な実数 t を用いて

$(1-t)\vec{a}+t\vec{b}$ の形に表される。

◎ 三角形の重心の位置ベクトル

3点 $A(\vec{a}), B(\vec{b}), C(\vec{c})$ を頂点とする△ABCにおいて、

その重心 G の位置ベクトル \vec{g} をとする。

辺 BC の中点を $D(\vec{d})$ とすると

$$\vec{d}=\frac{\vec{b}+\vec{c}}{2} \quad \dots\dots \textcircled{1}$$

△ABCの重心 G は、中線 AD を

2:1に内分する点であるから

$$\vec{g}=\frac{\vec{a}+2\vec{d}}{2+1} \quad (\text{三角形の重心は、3本の中線が交わる点で、各中線を2:1に内分する})$$

$$\textcircled{1} \text{ より、} 2\vec{d}=\vec{b}+\vec{c} \text{ であるから } \vec{g}=\frac{\vec{a}+\vec{b}+\vec{c}}{3}$$

3点 $A(\vec{a}), B(\vec{b}), C(\vec{c})$ を頂点とする△ABCの重心 G の位置ベクトル \vec{g} は $\vec{g}=\frac{\vec{a}+\vec{b}+\vec{c}}{3}$

*

